

## Лекция 6. Эллиптические интегралы

*Определение координаты  $w$ . — Новая угловая переменная  $E$ . — Связь между временем  $t$  и угловыми переменными  $E$ ,  $\psi$  и  $\tilde{\varphi}$ .*

Перейдём теперь к выводу формулы для долготы  $w$ . На основании (63) имеем

$$w = \alpha_3 \int_0^\tau \frac{d\tau}{1 - \eta^2} - \alpha_3 c^2 \int_0^\tau \frac{d\tau}{\xi^2 + c^2} + c_5, \quad (123)$$

где  $c_5$  — произвольная постоянная.

Займёмся сначала вычислением первого интеграла. Согласно (115)

$$d\tau = \frac{1}{\sigma_1} \frac{1}{\sqrt{1 - k_1^2 \cos^2 \tilde{\varphi}}} d\tilde{\varphi},$$

или

$$d\tau = \frac{1}{\sigma_1} \left[ 1 + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(2n-1)!!}{(2n)!!} k_1^{2n} (\cos \tilde{\varphi})^{2n} \right] d\tilde{\varphi}. \quad (124)$$

Верхний предел суммирования, равный  $\infty$ , заменим на число  $J = 7$ .

Получаем также, что

$$\frac{1}{1 - \eta^2} = \frac{1 - 2d \cos \tilde{\varphi} + d^2 \cos^2 \tilde{\varphi}}{A + B \cos \tilde{\varphi} + C \cos^2 \tilde{\varphi}},$$

где

$$A = 1 - \gamma^2, \quad B = 2(s\gamma - d), \quad C = d^2 - s^2.$$

Условимся теперь, что мы имеем дело с численными значениями величин  $k_1^2$ ,  $d$ ,  $A$ ,  $B$ ,  $C$ . Выражения становятся многочленами с численными коэффициентами. Для таких объектов определены операции сложения, умножения и выделения целой части.

Алгоритм умножения полиномов опубликован в монографии Н.В.Емельянова [70]. Пусть заданы многочлены переменной  $z$

$$A = a_0 + \sum_{i=1}^I a_i z^i, \quad B = b_0 + \sum_{j=1}^J b_j z^j$$

с численными коэффициентами  $a_i$ ,  $b_j$ . Результатом умножения полиномов будет многочлен с численными коэффициентами  $c_k$ :

$$C = c_0 + \sum_{k=1}^K c_k z^k, \quad K = I + J, \quad (125)$$

причём

$$c_0 = a_0 b_0, \quad c_1 = a_0 b_1 + a_1 b_0, \quad c_k = \sum_{i=0}^k a_i b_{k-i}, \quad i \leq I, \quad k - i \leq J.$$

Интересен и алгоритм деления многочленов или, другими словами, алгоритм выделения целой части. Пусть  $I > J$ , тогда

$$\frac{a_0 + \sum_{i=1}^I a_i z^i}{b_0 + \sum_{j=1}^J b_j z^j} = \frac{d_0 + \sum_{k=1}^{J-1} d_k z^k}{b_0 + \sum_{j=1}^J b_j z^j} + g_0 + \sum_{n=1}^{I-J} g_n z^n. \quad (126)$$

Вычисление коэффициентов  $d_k$  и  $g_n$  происходит за  $I - J + 1$  шагов. Начальные значения  $d_k = a_k$ ,  $0 \leq k \leq I$  и  $g_n = 0$ .

Применяя алгоритм умножения полиномов (125) к многочлену (124) и выражению

$$1 - 2d \cos \tilde{\varphi} + d^2 \cos^2 \tilde{\varphi},$$

а затем алгоритм выделения целой части (126), то есть деления на

$$A + B \cos \tilde{\varphi} + C \cos^2 \tilde{\varphi},$$

получим

$$\int_0^\tau \frac{d\tau}{1 - \eta^2} = \frac{1}{\sigma_1} \int_{\tilde{\varphi}_0}^{\tilde{\varphi}} \left[ \frac{(S - R \cos \tilde{\varphi}) d\tilde{\varphi}}{A + B \cos \tilde{\varphi} + C \cos^2 \tilde{\varphi}} + r_0 + \sum_{i=1}^{2J-2} r_i (\cos \tilde{\varphi})^i \right] d\tilde{\varphi}, \quad (127)$$

где  $\tilde{\varphi}_0$  есть значение  $\tilde{\varphi}$  при  $\tau = 0$ .

Представим знаменатель дроби, стоящей в правой части, в виде

$$A + B \cos \tilde{\varphi} + C \cos^2 \tilde{\varphi} = \frac{1}{\bar{\gamma}} [1 + \beta^2 - 2\alpha\beta \cos \tilde{\varphi} - (1 - \alpha^2) \cos^2 \tilde{\varphi}],$$

где  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\bar{\gamma}$  определяются из уравнений

$$1 + \beta^2 = A\bar{\gamma}, \quad 2\alpha\beta = -B\bar{\gamma}, \quad 1 - \alpha^2 = -C\bar{\gamma},$$

то есть

$$\begin{aligned} \alpha &= \pm \frac{1}{2} \sqrt{\bar{\gamma}} (\sqrt{A - B + C} + \sqrt{A + B + C}), \\ \beta &= \pm \frac{1}{2} \sqrt{\bar{\gamma}} (\sqrt{A - B + C} - \sqrt{A + B + C}), \\ \bar{\gamma} &= \frac{4}{(\sqrt{A - B + C} + \sqrt{A + B + C})^2 - 4C}. \end{aligned}$$

Придавая постоянным интегрирования  $\alpha_1$ ,  $\alpha_2^2$ ,  $\alpha_3$  различные допустимые начальные значения, прямым вычислением легко проверить, что во всех случаях выполняются равенства:

$$\frac{R}{S} = \frac{\beta}{\alpha} \quad \text{и} \quad \frac{\alpha_3}{\sigma_1} \cdot \frac{\bar{\gamma}}{\alpha} \cdot S = \pm 1.$$

Величинам  $\alpha$  и  $\beta$  припишем знак постоянной  $\alpha_3$ , тогда

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= \frac{1}{2} \sqrt{\bar{\gamma}} \operatorname{sign}(\alpha_3) (\sqrt{A - B + C} + \sqrt{A + B + C}), \\ \beta &= \frac{1}{2} \sqrt{\bar{\gamma}} \operatorname{sign}(\alpha_3) (\sqrt{A - B + C} - \sqrt{A + B + C}), \\ \bar{\gamma} &= \frac{4}{(\sqrt{A - B + C} + \sqrt{A + B + C})^2 - 4C}, \end{aligned} \right\} \quad (128)$$

и

$$\frac{\alpha_3}{\sigma_1} \cdot \frac{R - S \cos \tilde{\varphi}}{A + B \cos \tilde{\varphi} + C \cos^2 \tilde{\varphi}} = \frac{\alpha - \beta \cos \tilde{\varphi}}{1 + \beta^2 - 2\alpha\beta \cos \tilde{\varphi} - (1 - \alpha^2) \cos^2 \tilde{\varphi}}.$$

Но

$$\int \frac{(\alpha - \beta \cos \tilde{\varphi}) d\tilde{\varphi}}{1 + \beta^2 - 2\alpha\beta \cos \tilde{\varphi} - (1 - \alpha^2) \cos^2 \tilde{\varphi}} = \operatorname{arctg} \left( \frac{\sin \tilde{\varphi}}{\alpha \cos \tilde{\varphi} - \beta} \right),$$

поэтому, интегрируя (127) и используя формулы (120), получим

$$\alpha_3 \int_0^\tau \frac{d\tau}{1 - \eta^2} = \operatorname{arctg} \left( \frac{\sin \tilde{\varphi}}{\alpha \cos \tilde{\varphi} - \beta} \right) + \beta_0 \tilde{\varphi} + \sum_{i=1}^{2J} \beta'_i \sin i \tilde{\varphi} + c'_5, \quad (129)$$

где  $\beta'_i$  – численные коэффициенты,  $c'_5$  – постоянная.

Перейдём теперь к вычислению второго интеграла (123). Воспользуемся уравнением

$$d\tau = \frac{1}{\bar{\sigma}_2} \left[ 1 + \sum_{n=1}^J \frac{(2n-1)!!}{(2n)!!} \bar{k}_2^{2n} (\cos \psi)^{2n} \right] d\psi, \quad (130)$$

в котором верхний предел суммирования, равный  $\infty$ , заменён на число  $J$ , и выполним разложение подынтегральной функции в ряд по степеням  $c/\xi$

$$\frac{c^2}{\xi^2 + c^2} = \frac{c^2}{\xi^2} \cdot \left[ 1 + \sum_{n=1}^{J-1} (-1)^n \left( \frac{c^2}{\xi^2} \right)^n \right]. \quad (131)$$

Отношение  $c^2/\xi^2$  с помощью (109) может быть представлено в виде многочлена по степеням  $\cos \psi$ . Действительно

$$\frac{c}{\xi} = \frac{c}{a(1 - e\bar{e})} \cdot \frac{1 + \bar{e} \cos \psi}{1 - \bar{q} \cos \psi},$$

$$\bar{q} = \frac{e - \bar{e}}{1 - e\bar{e}},$$

$$\frac{1}{1 - \bar{q} \cos \psi} = 1 + \sum_{n=1}^J \bar{q}^n \cos^n \psi.$$

где  $\bar{q}$  – величина первого порядка малости относительно сжатия. Применяя к ряду для  $1/(1 - \bar{q} \cos \psi)$  и выражению в числителе  $1 + \bar{e} \cos \psi$  алгоритм умножения многочленов и учитывая множитель  $c/[a(1 - e\bar{e})]$ , получаем

$$\frac{c}{\xi} = q_0 + \sum_{k=1}^{J+1} q_k \cos^k \psi. \quad (132)$$

После возведения (132) в квадрат будем иметь искомый многочлен с численными коэффициентами

$$\frac{c^2}{\xi^2} = q'_0 + \sum_{k=1}^{J+2} q'_k \cos^k \psi. \quad (133)$$

Выполняя  $J - 1$  раз операцию умножения текущего многочлена на выражение (133) и складывая, получим многочлен для подынтегральной функции (131). Умножим его на дифференциал (130) и проинтегрируем, учитывая формулы (120). В результате оказывается, что

$$-\alpha_3 c^2 \int_0^\tau \frac{d\tau}{\xi^2 + c^2} = \alpha'_0 \psi + \sum_{i=1}^{2J} \alpha'_i \sin i\psi + c''_5, \quad (134)$$

где  $c''_5$  – значение интеграла при  $\tau = 0$ .

Подставим, наконец, формулы (129) и (134) в (123). Тогда окончательно получим

$$w = \operatorname{arctg} \left( \frac{\sin \tilde{\varphi}}{\alpha \cos \tilde{\varphi} - \beta} \right) + \tilde{\Omega},$$

где

$$\tilde{\Omega} = \alpha'_0 \psi + \beta_0 \tilde{\varphi} + \sum_{i=1}^{2J} (\alpha'_i \sin i\psi + \beta_i \sin i\tilde{\varphi}) + \tilde{c}_5,$$

причём  $\tilde{c}_5 = c_5 + c'_5 + c''_5$ . Учитывая формулу (121) и определяя параметры

$$\mu = \alpha'_0 + (1 + \nu)\beta_0, \quad \alpha_i^p = \alpha'_i + \beta_0 \varkappa_i, \quad \beta_i^f = \beta_i + \beta_0 \bar{\varkappa}_i,$$

придадим последнему выражению вид

$$\tilde{\Omega} = \mu \psi + \sum_{i=1}^{2J} \left( \alpha_i^p \sin i\psi + \beta_i^f \sin i\tilde{\varphi} \right) + \tilde{\Omega}_0. \quad (135)$$

Очевидно, что постоянную  $\tilde{\Omega}_0 = \tilde{c}_5 + \beta_0 \tilde{\omega}_0$  мы можем рассматривать как произвольную постоянную, вместо постоянной  $c_5$ .

Запишем  $w$  в виде

$$w = \tilde{w} + \tilde{\Omega}, \quad (136)$$

где

$$\tilde{w} = \operatorname{arctg} \left( \frac{\sin \tilde{\varphi}}{\alpha \cos \tilde{\varphi} - \beta} \right). \quad (137)$$

Тогда

$$\begin{aligned} \sin \tilde{w} &= \frac{\sin \tilde{\varphi}}{\sqrt{1 + \beta^2 - 2\alpha\beta \cos \tilde{\varphi} - (1 - \alpha^2) \cos^2 \tilde{\varphi}}}, \\ \cos \tilde{w} &= \frac{\alpha \cos \tilde{\varphi} - \beta}{\sqrt{1 + \beta^2 - 2\alpha\beta \cos \tilde{\varphi} - (1 - \alpha^2) \cos^2 \tilde{\varphi}}}. \end{aligned}$$

Но

$$1 - \eta^2 = \frac{1 + \beta^2 - 2\alpha\beta \cos \tilde{\varphi} - (1 - \alpha^2) \cos^2 \tilde{\varphi}}{\bar{\gamma}(1 - d \cos \tilde{\varphi})^2},$$

поэтому

$$\left. \begin{aligned} \sqrt{1 - \eta^2} \sin \tilde{w} &= \frac{1}{\sqrt{\bar{\gamma}}} \frac{\sin \tilde{\varphi}}{1 - d \cos \tilde{\varphi}}, \\ \sqrt{1 - \eta^2} \cos \tilde{w} &= \frac{1}{\sqrt{\bar{\gamma}}} \frac{\alpha \cos \tilde{\varphi} - \beta}{1 - d \cos \tilde{\varphi}}. \end{aligned} \right\} \quad (138)$$

Найдём теперь связь времени  $t$  и угловых переменных  $\psi$  и  $\tilde{\varphi}$ .

Для начала формулой

$$\operatorname{tg} \frac{\psi}{2} = \sqrt{\frac{1 + \bar{e}}{1 - \bar{e}}} \operatorname{tg} \frac{E}{2}$$

определим новую угловую переменную  $E$ , аналогичную эксцентрисической аномалии кеплеровской промежуточной орбиты. Легко видеть, что

$$\begin{aligned} \sin \psi &= \frac{\sqrt{1 - \bar{e}^2} \sin E}{1 - \bar{e} \cos E}, & \sin E &= \frac{\sqrt{1 - \bar{e}^2} \sin \psi}{1 + \bar{e} \cos \psi}, \\ \cos \psi &= \frac{\cos E - \bar{e}}{1 - \bar{e} \cos E}, & \cos E &= \frac{\cos \psi + \bar{e}}{1 + \bar{e} \cos \psi}, \end{aligned}$$

а из формулы (109) следуют соотношения

$$\xi = a(1 - e \cos E) \quad \text{и} \quad d\xi = ae \sin E dE,$$

позволяющие другим способом записать как многочлен  $\Phi(\xi)$  (формула (105))

$$\Phi(\xi) = -2\alpha_1 a^2 e^2 \sin^2 E [\xi^2 - 2p\xi + p^2 + q^2],$$

так и дифференциальное выражение

$$\frac{d\xi}{\sqrt{\Phi(\xi)}} = \frac{1}{\sqrt{-2\alpha_1}} \frac{1}{\xi} \left( 1 - \frac{2p}{\xi} + \frac{p^2 + q^2}{\xi^2} \right)^{\left(-\frac{1}{2}\right)} dE. \quad (139)$$

Величины  $p$  и  $p^2 + q^2$  имеют первый порядок малости. Справедливо разложение

$$\begin{aligned} \left( 1 - \frac{2p}{\xi} + \frac{p^2 + q^2}{\xi^2} \right)^{\left(-\frac{1}{2}\right)} &= 1 + \frac{p}{\xi} - \frac{p^2 + q^2}{2\xi^2} \\ &+ \sum_{n=2}^J \frac{(2n-1)!!}{(2n)!!} \left( \frac{2p}{\xi} - \frac{p^2 + q^2}{\xi^2} \right)^n. \end{aligned} \quad (140)$$

На основании (64) уравнение, связывающее время  $t$  с промежуточной переменной  $\tau$ , имеет вид

$$t - t_0 = \int_0^\tau \xi^2 d\tau + c^2 \int_0^\tau \eta^2 d\tau + c_6, \quad (141)$$

где  $t_0$  – начальный момент времени, а  $c_6$  – постоянная интегрирования.

Займёмся вычислением первого интеграла. Объединим (60), (139) и разложение (140), тогда

$$\int \xi^2 d\tau = \frac{1}{\sqrt{-2\alpha_1}} \int (\xi + p) dE + \frac{a}{\sqrt{-2\alpha_1}} \int I_E \frac{a}{\xi} dE,$$

$$I_E = -\frac{p^2 + q^2}{2a^2} + \sum_{n=2}^J \frac{(2n-1)!!}{(2n)!!} \left(\frac{a}{\xi}\right)^{n-2} \left(\frac{2p}{a} - \frac{p^2 + q^2}{a^2} \frac{a}{\xi}\right)^n.$$

С учётом (104) имеем

$$\xi + p = a + p - ae \cos E = \frac{fm}{(-2\alpha_1)} - ae \cos E.$$

Определим новые параметры  $n_0$ ,  $e^*$  формулами

$$n_0 = \frac{\sqrt{(-2\alpha_1)^3}}{fm}, \quad e^* = \frac{(-2\alpha_1)ae}{fm} \quad (142)$$

и запишем

$$\frac{1}{\sqrt{-2\alpha_1}} \int (\xi + p) dE = \frac{1}{n_0} \cdot (E - e^* \sin E). \quad (143)$$

Для вычисления интеграла  $I_E$  учтём, что

$$dE = \frac{\sqrt{1 - \bar{e}^2}}{1 + \bar{e} \cos \psi} d\psi, \quad \frac{a}{\xi} = \frac{1 + \bar{e} \cos \psi}{(1 - e\bar{e})(1 - \bar{q} \cos \psi)},$$

и представим последовательно выражения

$$\frac{a}{\xi}, \quad \frac{\sqrt{1 - \bar{e}^2}}{1 - e\bar{e}} \frac{1}{1 - \bar{q} \cos \psi} \quad \text{и} \quad \frac{2p}{a} - \frac{p^2 + q^2}{a^2} \frac{a}{\xi}$$

в виде полиномов по степеням  $\cos \psi$ . Далее с помощью алгоритма умножения полиномов составим подынтегральное выражение и проинтегрируем его. Умножим результат на числовой множитель и добавим его к выражению (143)

$$\int_0^\tau \xi^2 d\tau = \frac{1}{n_0} \left[ (E - e^* \sin E) + \gamma_0 \psi + \sum_{i=1}^{2J} \gamma_i \sin i\psi \right] + c'_6,$$

где через  $c'_6$  обозначено значение интеграла при  $\tau = 0$ .

Для вычисления второго интеграла в (141) заметим, что  $\eta^2$  можно представить как произведение полиномов

$$\eta^2 = (\gamma^2 - 2s\gamma \cos \tilde{\varphi} + s^2 \cos^2 \tilde{\varphi}) \left( 1 + \sum_{n=1}^J nd^n \cos^n \tilde{\varphi} \right),$$



а для дифференциала  $d\tau$  использовать формулу (124). Дважды применяем алгоритм умножения многочленов и после интегрирования получаем

$$c^2 \int_0^\tau \eta^2 d\tau = \frac{1}{n_0} \left[ \gamma'_0 \tilde{\varphi} + \sum_{i=1}^{2J} \gamma'_i \sin i\tilde{\varphi} \right] + c''_6,$$

где  $c''_6$  – значение интеграла при  $\tau = 0$ .

Снова примем во внимание формулу (121), определим параметры

$$\lambda = -\gamma_0 - (1 + \nu)\gamma'_0, \quad \gamma_i^p = \gamma_i + \gamma'_0 \varkappa_i, \quad \gamma_i^f = \gamma_i + \gamma'_0 \bar{\varkappa}_i$$

и придадим интегралу (141) окончательный вид

$$n_0 \cdot (t - t_0) + \tilde{M}_0 = E - e^* \sin E - \lambda\psi + \sum_{i=1}^{2J} \left( \gamma_i^p \sin i\psi + \gamma_i^f \sin i\tilde{\varphi} \right), \quad (144)$$

где

$$\tilde{M}_0 = -n_0(c_6 + c'_6 + c''_6) - \gamma'_0 \tilde{\omega}_0$$

шестая и последняя, произвольная постоянная.

Величины  $\beta_1$ ,  $\beta_2$  и  $\beta_3$ , входящие в соотношения (59), связаны с новыми произвольными постоянными простыми формулами

$$\beta_1 = \frac{\tilde{M}_0}{n_0} - t_0, \quad \beta_2 = \frac{\alpha_2}{\sigma_1} \frac{\pi}{2} \mathbf{K}(k_1) \tilde{\omega}_0, \quad \beta_3 = \tilde{\Omega}_0.$$

Выражение (144) аналогично уравнению Кеплера в эллиптическом движении. Отличие состоит в том, что решать его надо совместно с уравнением (121).

В случае  $c = 0$ ,  $\sigma = 0$ , когда промежуточная орбита обобщённой задачи двух неподвижных центров становится эллиптической орбитой, зависящей от средней аномалии  $M_0$  в начальный момент времени  $t_0$ , аргумента перигея  $\omega$  и долготы восходящего узла  $\Omega$ , произвольные постоянные  $\tilde{M}_0$ ,  $\tilde{\omega}_0$ ,  $\tilde{\Omega}_0$  равны

$$\tilde{M}_0 = M_0, \quad \tilde{\omega}_0 = \omega + \frac{\pi}{2}, \quad \tilde{\Omega}_0 = \Omega - \frac{\pi}{2}.$$

## Замечания

Неявная связь между координатами и между координатами и временем является одной из особенностей задач небесной механики. Это подчёркивает А. Пуанкаре в предисловии к мемуару [125].

Описание особых, резонансных движений небесных тел является важной задачей небесной механики. С запуском искусственных спутников Земли число таких задач пополнилось проблемой “критического” наклона. Решению их в случае близких спутников посвящены статьи С.Н. Яшкина [175] и [176].

Среди первых теорий движения стационарных спутников следует отметить работы М.А. Вашковьяка [41] и С.Г. Журавлёва [78, 79].

Развивая это направление, С.Г. Журавлёв создал и опубликовал в монографии [82] оригинальный и достаточно универсальный метод исследования остро-резонансных задач небесной механики.

Особого внимания заслуживают работы А.Н. Сочилиной [136, 137, 138] по эволюции орбитальных элементов геостационарных объектов и спутников на орбитах с критическими наклонениями.

В интересной статье А.Н. Сочилиной и И.С. Гаязова [139] предложен новый подход к вычислению лунно-солнечных возмущений. Оригинальный метод учёта таких возмущений, реализованный первоначально М.А. Вашковьяком [42], существенно улучшил А.М. Кантер [85, 86]. Нетригонометрическая теория, принимающая во внимание притяжение Луны и Солнца, построена В.П. Долгачёвым [66, 67]. Эта теория весьма компактна и может быть использована при изучении движения спутника на небольших интервалах времени.

Оценка влияния несферичности Луны на движение ИСЗ выполнена в статьях С.Н. Вашковьяк [50] и Н.А. Сорокина [134].

В цикле работ Е.Н. Поляховой подробно рассмотрены возмущения в движении спутника, обусловленные световым давлением. Прекрасный обзор результатов опубликован в специальном издании [123].

Дифференциальному исправлению орбит и методу наименьших квадратов посвящены отдельные главы в книге Д. Брауэра и Дж. Клеменса [37]. Много интересных, полезных и поучительных деталей содержится в большой работе Е.М. Гапошкина [54]. В монографии [63] В.С. Губанов даёт изложение материала в соответствии с современным уровнем науки и техники.

Результаты обработки наблюдений искусственных спутников Земли содержатся в работах Е.П. Аксёнова, С.Н. Вашковьяк и Н.В. Емельянова [15, 16].

Замечательная монография [169] создана П.Е. Эльясбергом на основе огромного опыта фильтрации навигационных измерений.